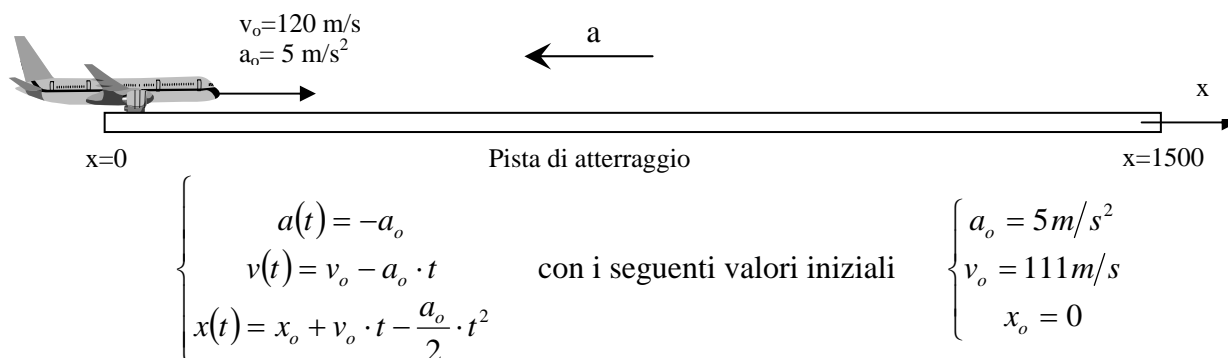




# FISICA

A.A. 2007-2008  
Ingegneria Gestionale  
Soluzioni 1° prova

1. Il moto è rettilineo uniformemente ritardato con accelerazione costante negativa  $a(t)=-a_o$  di valore assoluto  $a_o=5m/s^2$ . Il velivolo tocca il suolo all'istante iniziale  $t=0$ , in un punto che facciamo coincidere con l'origine del sistema di riferimento  $x(t=0)=x_o=0$  con una velocità iniziale positiva  $v(t=0)=v_o=400km/h$ . Le equazioni della cinematica si ottengono integrando l'espressione dell'accelerazione come segue

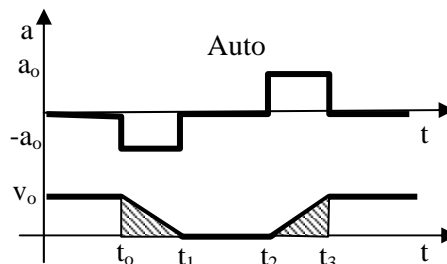
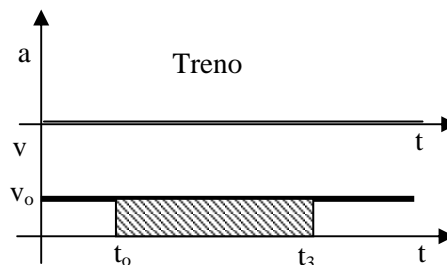


Il tempo di arresto  $t_{fin}$  si trova annullando l'equazione della velocità  $v(t_{fin})=v_o - a_o t_{fin}=0$  da cui si ricava  $t_{fin} = v_o/a_o = 111/5 = 22.2s$ . Dall'equazione dello spazio si ricava lo spazio di frenata come  $x(t_{fin}) = v_o t_{fin} - a_o t_{fin}^2 / 2 = v_o^2 / a_o - v_o^2 / 2a_o = v_o^2 / 2a_o = 1235m$ . Essendo la pista leggermente più lunga (1500m) dello spazio di frenata tale aereo potrebbe riuscire ad atterrare!

2. Il moto del treno è rettilineo uniforme mentre quello dell'autovettura è rettilineo vario. Se si indicano con  $t_o, t_1, t_2, t_3$  gli istanti di tempo in cui l'auto rispettivamente comincia a decelerare ( $t_o$ ), si ferma ( $t_1$ ), comincia ad accelerare ( $t_2$ ), riprende il moto rettilineo uniforme ( $t_3$ ), si possono tracciare i grafici di accelerazione e velocità e scrivere le relazioni cinematiche

$$\{\forall t \quad v_{treno}(t) = v_o$$

$$\left\{ \begin{array}{l} t < t_o, \quad v_{auto}(t) = v_o \\ t_o \leq t < t_1, \quad v_{auto}(t) = v_o - a_o(t - t_o) \\ t_1 \leq t < t_2, \quad v_{auto}(t) = 0 \\ t_2 \leq t < t_3, \quad v_{auto}(t) = a_o(t - t_2) \\ t \geq t_3, \quad v_{auto}(t) = v_o \end{array} \right. \quad \text{DATI} \quad \left\{ \begin{array}{l} v_o = 33.3m/s \\ a_o = 2.5m/s \\ \Delta T = t_2 - t_1 = 45s \end{array} \right.$$



Gli intervalli di tempo si ricavano come segue:

l'intervallo di frenata  $t_1-t_o$ : dall'annullamento della velocità dell'auto in  $t_1$  si ha  $v(t_1)=v_o-a_o*(t_1-t_o)=0$  da cui  $t_1 - t_o = v_o/a_o$

l'intervallo in cui accelera  $t_3-t_2$ : dal raggiungimento della velocità di regime in  $t_3$  si ha  $v(t_3)=v_o=a_o*(t_3-t_2)=0$  da cui  $t_3 - t_2 = v_o/a_o$ . Lo spazio percorso nell'intervallo da  $t_o$  a  $t_3$ ,

si ottiene dal grafico delle velocità misurando l'area tratteggiata.

$$L'auto percorre uno spazio pari ai due triangoli  $\Delta s_{auto} = \frac{1}{2}(t_1 - t_o)v_o + \frac{1}{2}(t_3 - t_2)v_o = \frac{v_o^2}{a_o} = 444m$$$

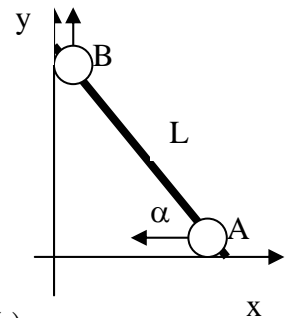
Nel frattempo il treno ha percorso lo spazio pari al rettangolo tratteggiato

$$\Delta s_{treno} = (t_3 - t_o)v_o = \left(\frac{v_o}{a_o} + \Delta T + \frac{v_o}{a_o}\right)v_o = 2389m. \text{ La differenza degli spazi percorsi è quindi}$$

$$x_{treno}(t_3) - x_{auto}(t_3) = 1944m$$

3. Il moto dei due oggetti A e B è vincolato dall'asta rigida che li collega. In particolare i due moti rettilinei avvengono sugli assi x ed y con equazioni orarie

$$\begin{aligned} x(t) &= x_o - v_A t & v_x(t) &= \dot{x}(t) = -v_A \\ y(t) &= \sqrt{L^2 - x^2(t)} & \text{da cui le velocità} & \\ v_y(t) &= \dot{y}(t) &= \frac{-1}{2\sqrt{L^2 - x^2(t)}} \frac{dx^2(t)}{dt} \end{aligned}$$



$$\text{svolgendo la derivata si ottiene } v_y(t) = -\frac{2}{2} \frac{x(t) \cdot \dot{x}(t)}{\sqrt{L^2 - x^2(t)}} = -\frac{x(t)}{y(t)} v_x(t) = -\frac{v_x(t)}{tg(\alpha)} = \frac{v_A}{tg(\alpha)}$$

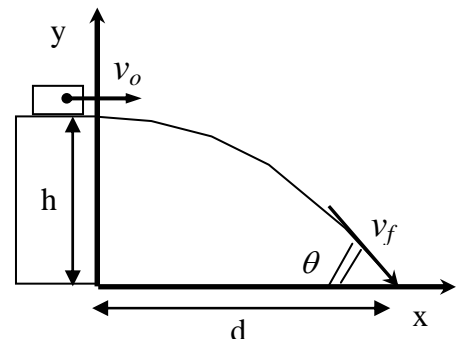
Essendo per  $t=0$ ,  $\alpha(0)=30^\circ$  si ottiene  $v_B(0) = 3.46 \text{ cm/s}$

mentre per  $t^*=2s$ ,  $x(t^*) = L \cos(\alpha_o) - v_A t^* = 30.6 \text{ cm}$ ,  $\alpha(t^*) = \arccos\left(\frac{x(t^*)}{L}\right) = 40^\circ$ ,

da cui  $v_B(t^*) = 2.38 \text{ cm/s}$ .

4. Il moto del boccale è di tipo parabolico. Fissando gli assi x ed y come in figura i due moti componenti sono rispettivamente rettilineo uniforme (x) ed uniformemente accelerato (y)

$$\begin{cases} x(t) = v_o t \\ v_x = v_o \\ a_x = 0 \end{cases} \text{ ed } \begin{cases} y(t) = h - gt^2/2 \\ v_y(t) = -gt \\ a_y = -g \end{cases} \text{ Il tempo di volo } t^* \text{ si ottiene dalla } y(t) \text{ imponendo } y(t^*)=0 \text{ da cui } t^* = \sqrt{2h/g}, \text{ mentre la distanza } d \text{ si ottiene dalla } x(t) \text{ imponendo } x(t^*) = d = v_o t^*$$



dalla quale si ricava la velocità  $v_o = d/t^* = d\sqrt{g/2h} = 3.46m/s$ .

Per determinare la velocità finale dobbiamo calcolare le sue componenti al tempo  $t^*$

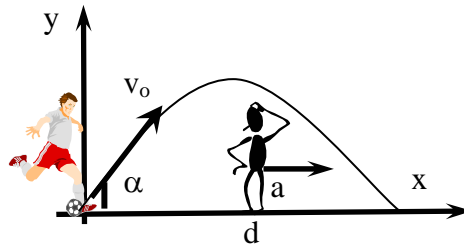
$$\text{che sono } \begin{cases} v_x = v_o = d\sqrt{g/2h} \\ v_y(t^*) = -gt^* = -\sqrt{2hg} \end{cases} \text{ (si noti come } v_y < 0 \text{ vista l'orientazione dell'asse.)}$$

$$L'angolo di caduta è  $\theta = \arctan\left(\frac{|v_{y,fin}|}{v_x}\right) = \arctan\left(\frac{2h}{d}\right) = 0.85rad \equiv 48^\circ 49'$$$

5. Il moto della palla è parabolico a causa dell'accelerazione di gravità. Le equazioni del moto sono

$$\begin{cases} a_y = -g \\ a_x = 0 \end{cases} \text{ da cui le velocità } \begin{cases} v_y = v_o \sin \alpha - gt \\ v_x = v_o \cos \alpha \end{cases} \text{ ed i moti componenti } \begin{cases} y_p = v_o t \sin \alpha - gt^2/2 \\ x_p = v_o t \cos \alpha \end{cases}$$

(la palla all'istante iniziale è nell'origine). Il primo dato importante da ricavare è dove la palla andrà a finire (gittata) e quanto tempo impiega per arrivarci ( $t_{fin}$ ).



L'informazione sul tempo  $t_{fin}$  si ricava imponendo  $y=0$  nell'ultima equazione. L'equazione

corrispondente di 2° grado ammette due soluzioni  $\begin{cases} t_1 = 0 \\ t_2 = t_{fin} = \frac{2v_o \sin \alpha}{g} = 2.09 \text{ s} \end{cases}$  di cui è

accettabile solo la seconda. La gittata è l'ascissa della palla nell'istante  $t_{fin}$  cioè  $x_p(t_{fin}) = v_o t_{fin} \cos \alpha = 2v_o^2 \sin \alpha \cos \alpha / g = 59.0 \text{ m}$ . Il giocatore non appena vede come è stata lanciata la palla in  $t=0$ , prevedendo di essere scavalcato ( $d < 59.0$ ), si muove immediatamente di conseguenza nella direzione  $x$  con velocità iniziale nulla ed accelerazione uniforme  $a$ . Il moto del giocatore uniformemente accelerato è descritto da  $x_g(t) = d + at^2/2$ . Imponendo la coincidenza delle ascisse del giocatore e della palla al tempo  $t_{fin}$ ,  $x_g(t_{fin}) = x_p(t_{fin})$ , si ottiene una

accelerazione  $a = 2 \frac{x_p(t_{fin}) - d}{t_{fin}^2} = 17.86 \text{ m/s}^2$  irrealistica anche per i migliori atleti.